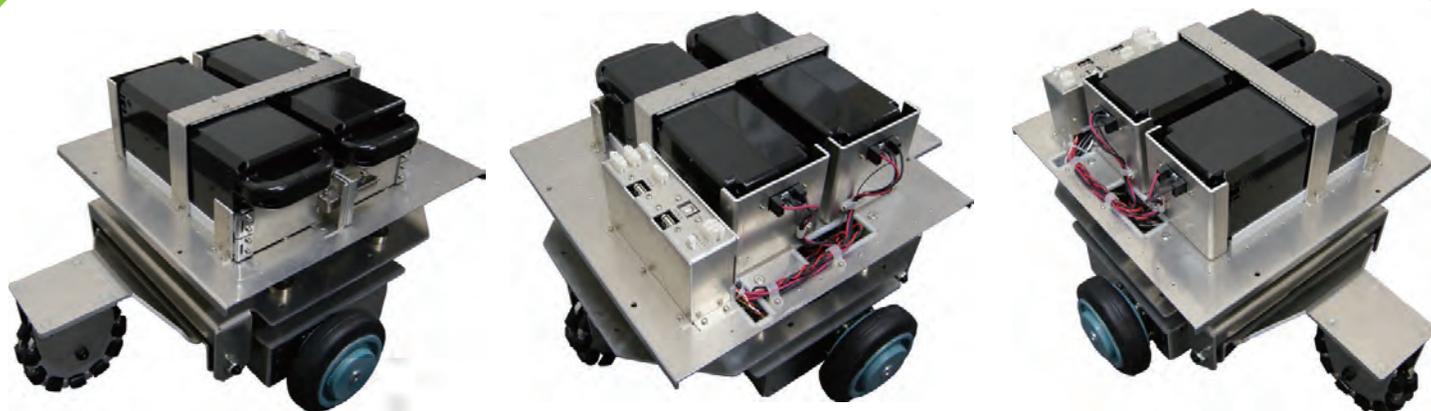


特長

- 定点回転可能
- 傾斜角度 10 度登坂及び 段差 20 mm 乗り越え可能
- 各種外部センサー接続可能 ※オプション対応



※オムニホイール型 (オプション)

利用例 ① 「サーバー室 空気計測ロボット」



利用例 ② 「搬送 (配膳・下膳) ロボット」



「製品仕様」

上位機器接続	USB2.0 準拠
駆動	左右独立駆動 ※モーターをブレーキ付きに変更可能 (オプション)
駆動輪	黒ゴムタイヤ 直径 125 mm ※白ゴムまたはウレタンタイヤへ変更可能 (オプション)
キャスター	前後輪自在型 ※オムニホイール型へ変更可能 (オプション)
タイヤサイズ	直径 125mm
走行速度	0 ~ 5Km/h ※モーター変更で最高速度の変更可能 (オプション)
バッテリー	24V 5.3Ah (2個搭載可)
環境	屋内
積載重量	最大 40 kg (床面の状態で可変)

外部電源出力 (外部 PC, 機器向け)

- ① 5V 0.5A (2 系統)
- ② 12V 1A (1 系統) 19V 4A (2 系統)

各種センサー入力機能

- ① 測距センサー (5ch)
- ② 9 軸センサー (1ch)
- ③ バンパーセンサー (4ch)
- ④ 床無しセンサー (4ch)

外形寸法	縦: 520mm
	横: 440mm × 高: 320mm
本体重量	16.3 kg (バッテリー含まず)

※各種センサー入力についてはオプションとなります別途お問い合わせください。

※上記仕様は改良のため予告なく変更することがあります。