

移動型ベースロボット SCIBOT <Type-L>

- 特 長**
- 定点回転可能
 - 各種外部センサー接続可能 ※要ご相談
 - 傾斜角度 6 度登坂及び 段差 25 mm 乗り越え可能



「製品仕様」

上位機器接続	USB2.0 準拠
駆 動	左右独立駆動
駆動輪サイズ	直径 250mm
自在キャスター	前輪 150mm 後輪 200mm
走行速度	0 ～ 5.5Km/h
バッテリー	① 鉛蓄電池 DC24V 36Ah ② リチウムイオン電池 DC24V 22Ah
モーター	200W
トルク	ギヤ比 15 : 1 8.33N・m×2
エンコーダ	1024 パルス
環 境	屋内 (屋根付き屋外)

各種センサー入力

- ① 測距センサー (5ch)
- ② バンパーセンサー (4ch)

重 量 120 kg ～ 130 kg

※ バッテリーの種類で異なる

外形寸法 縦：1000mm
横：600mm × 高：475mm

積載重量 ～ 200kg

外部電源出力 (外部 P C, 機器向け)

- ① 5V × 2 (1 口 × 1A)
- ② 12V × 1 (1 口 × 1A)
- ③ 19V × 2 (1 口 × 4A)

※ 上記仕様は改良のため予告なく変更することがあります。